**Навчальний модуль 3. Агротехнології: тренди, виклики та можливості**   
**Словник**

**Aerial Imagery** – знімка площ зроблені дронами, літаками або супутниками. Використовуються для аналізу та порівняння різних ділянок поля.

**Auto-Steer** – система, яка базується на точних GPS координатах та допомагає керувати (підрулювати) сільськогосподарською технікою по уточненій до сантиметра траєкторії з вказівками в реальному часі. «Автопідрулювач» - це додатковий компонент до обладнання. Він включає систему GPS для прийому та обробки сигналів, програмне та апаратне забезпечення для введення контрольних карт і механічне обладнання для фактичного керування трактором.

**Зона продуктивності поля** – ділянки полів, які поділені на зони в залежності від показників врожайності. Як правило розрізняють зону високої та низької врожайності.

**Базова станція** - Приймач RTK-GPS і радіостанція, які розміщені в стаціонарному положенні, функціонують як джерело поправок для рухомих тракторів на місцевості. Ці станції можуть бути як портативними, так і стаціонарними системами, і їх покриття може коливатися від 5 до 10 кілометрів залежно від топографічних умов, висоти антени та потужності радіопередавання.

**Sensors** – апаратне обладнання (hardware), яке дозволяє вимірюти певний показник (температура, вологість, тиск, швидкість, координати і т.д.).

**Географічна інформаційна система (GIS)** - система, яка використовується для введення, зберігання, отримання та аналізу наборів географічних даних. ГІС зазвичай складається з картографічних просторових зображень, які називаються шарами, які містять інформацію про ряд атрибутів, таких як висота, право власності на землю та її використання, урожайність сільськогосподарських культур і рівні поживних речовин у ґрунті.

ISOBUS

**The Normalized Difference Vegetation Index (NDVI)** - це графічний індикатор зображень поля, який можна використовувати для аналізу вимірювань дистанційного зондування та оцінки того, чи містить об’єкт спостереження живу зелену рослинність чи ні.

**Precision Farming** - управління ресурсами рослинництва (насіння, добрива, вапно, пестициди тощо) на конкретній ділянці з прив’язкою до координат GPS для збільшення прибутку, зменшення відходів і підтримки якості навколишнього середовища.

**Unmanned Aerial Vehicles (UAVs)** – так звані дрони: літальні об’єкти без пілота на борту. Як правило, політ дрону контролює оператор або ж дрон летить по автоматично заданій траєкторії.